



LR-HD

Linearroboter „High Dynamic“

LR-HD

Linearroboter „High Dynamic“

BESCHREIBUNG

Hochdynamischer 3-Achsen-Linearroboter mit Zahnstangenantrieb bei hohen Steifigkeits- und Beschleunigungswerten für den konturgenauen Auftrag polymerer Reaktionswerkstoffe. Die Bedienung, Programmierung und Ansteuerung erfolgt über Dialogeingabe in Menütechnik mittels Tastatur, die Visualisierung über das Display in der zentralen Dosier- und Mischanlagensteuerung. Bevorzugte Einsatzbereiche sind Anwendungen mit hohen Auftragsgeschwindigkeiten in Verbindung mit abrupten Richtungsänderungen.

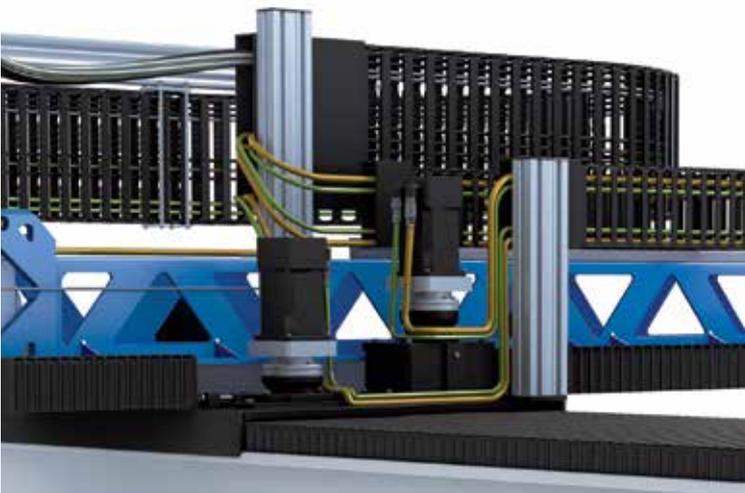
- Grundgestell in stabiler Stahlprofilträgerkonstruktion, geschweißt, lackiert, inkl. Nivellierfüße und Vorbereitung für Bodenverankerung
- Führungssystem mit wartungsfreien, verschleißarmen Linearlagern für hohe Belastungen
- Faltenbalgabdeckung über den Führungen
- Hochdynamische AC-Servo- und Zahnstangenantriebe
- Verdrehsteife Präzisionsgetriebe und Kupplungen
- Mechanische End- und Referenzschalter
- Energieführungskette zur Aufnahme aller pneumatischen, elektrischen und hydraulischen Leitungen
- Bahnsteuerung in zentraler Dosier- und Mischanlagen-„IPC“-Steuerung integriert
- Multifunktionale Teach-In-Box

TECHNISCHE DATEN

- | | |
|---------------------------------|--|
| • Max. Verfahrgeschwindigkeit: | 58 m/min |
| • Max. Beschleunigung: | 10 m/s ² |
| • Wiederholgenauigkeit | +/- 0,08 mm |
| • Nutzlast: | 20 kg |
| • Lackierung - Grundgestell: | 2-K-Strukturlack RAL 7035 (lichtgrau) |
| • Elektrik: | Ausführung nach EN 60 204-1 |
| • Netzanschluss: | 3 x 400 V, 50 Hz oder 60 Hz oder länderspezifische Netzanpassung |
| • Nennleistung: | ca. 2 kVA |
| • Durchschnittlicher Verbrauch: | ca. 1 kVA |

VARIANTEN

- LR-HD 800 x 600 x 300 mm (x/y/z) • LR-HD 2.500 x 1.000 x 300 mm (x/y/z) • Optional Y-Achse 1.250 bzw. 1.500 mm
- LR-HD 1.000 x 1.000 x 300 mm (x/y/z) • LR-HD 3.000 x 1.000 x 300 mm (x/y/z) • Optional Z-Achse 150 bzw. 500 mm
- LR-HD 2.000 x 1.000 x 300 mm (x/y/z) • Weitere technische Daten auf Anfrage



3-Achsen-Linearroboter mit Zahnstangenantrieb